

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号

特許第4503891号
(P4503891)

(45) 発行日 平成22年7月14日 (2010. 7. 14)

(24) 登録日 平成22年4月30日 (2010. 4. 30)

(51) Int. Cl.

F 1

A 6 1 B 1/00 (2006. 01)
G 0 2 B 23/24 (2006. 01)A 6 1 B 1/00 3 0 0 D
G 0 2 B 23/24 A

請求項の数 1 (全 25 頁)

(21) 出願番号	特願2001-244477 (P2001-244477)	(73) 特許権者	000000376
(22) 出願日	平成13年8月10日 (2001. 8. 10)		オリンパス株式会社
(65) 公開番号	特開2003-52611 (P2003-52611A)		東京都渋谷区幡ヶ谷 2 丁目 4 3 番 2 号
(43) 公開日	平成15年2月25日 (2003. 2. 25)	(74) 代理人	100076233
審査請求日	平成19年8月27日 (2007. 8. 27)		弁理士 伊藤 進
		(72) 発明者	木村 英伸
			東京都渋谷区幡ヶ谷 2 丁目 4 3 番 2 号 オ
			リンパス光学工業株式会社内
		(72) 発明者	伊藤 秀雄
			東京都渋谷区幡ヶ谷 2 丁目 4 3 番 2 号 オ
			リンパス光学工業株式会社内
		(72) 発明者	宮城 隆康
			東京都渋谷区幡ヶ谷 2 丁目 4 3 番 2 号 オ
			リンパス光学工業株式会社内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 内視鏡

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

挿入部の挿入位置検出に用いられる磁界発生用又は磁界検出用のコイル装置を備えた内視鏡挿入形状検出プローブの先端部を、前記挿入部の先端部に接続して内蔵した内視鏡において、

前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部は、先端部材と、該先端部材の先端側に設けられ該先端部材よりも小径の小径部と、該小径部の先端側に設けられ該小径部よりも大径の先端大径部と、を備え、

前記挿入部の先端部は、前記先端大径部を収納するためのプローブ取付け穴と、該プローブ取付け穴の後端側に設けられ、前記小径部よりも大径で前記先端大径部および前記先端部材よりも小径の溝部を備えた壁部と、を備え、

前記先端大径部を前記プローブ取付け穴に、前記小径部を前記溝部に、それぞれ収納することにより、前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部を前記挿入部の先端部に回動可能に接続したことを特徴とする内視鏡。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】

本発明は、内視鏡挿入部の挿入形状を検出する内視鏡に関する。

【0002】

【従来の技術】

近年、内視鏡は、医療分野及び工業分野で広く用いられる。上記内視鏡、特に挿入部が軟性の軟性内視鏡は、屈曲した体腔内に挿入することができる。上記軟性内視鏡は、必要に応じて処置具挿通チャンネル内に処置具を挿通することにより、切開することなく体腔内深部の臓器を切断したり、ポリープ等を切除するなどの各種治療処置を行うことができる。

【0003】

上記軟性内視鏡は、例えば、肛門側から下部消化管を検査するための大腸用内視鏡がある。操作者は、上記大腸用内視鏡を用いて屈曲した体腔内に挿入部を円滑に挿入するために、ある程度の熟練を必要とする。

つまり、上記軟性内視鏡は、操作者が挿入作業を行っている際に、体腔内の管路の屈曲に応じて、内視鏡挿入部を円滑に挿入するために、内視鏡挿入部の湾曲部を湾曲させる等の作業を必要である。このため、操作者は、内視鏡挿入部の先端位置等が体腔内のどの位置にあるか等、現在の内視鏡挿入部の屈曲状態を知ることができると便利である。

【0004】

挿入部が軟性の軟性内視鏡は、現在の内視鏡挿入部の屈曲状態を知ることができると便利である。

このような目的のために、上記従来の軟性内視鏡は、挿入方向に複数の磁界発生用又は磁界検出用のコイル装置を所定間隔で配置した内視鏡挿入形状検出プローブを挿入部内に内蔵している。上記従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブの一端を前記挿入部先端側に接続して構成している。

【0005】

【発明が解決しようとする課題】

上記従来の軟性内視鏡は、挿入部の湾曲部を上下左右方向へ湾曲させることに対して、長手軸方向への移動量が最小となる位置に上記内視鏡挿入形状検出プローブを配して構成していると、例えば、上記湾曲部がUP→RIGHT→DOWN→LEFT→UPのように連続的な動作による360°旋回をする場合に、上記内視鏡挿入形状検出プローブが上記湾曲部内で長手軸方向に沿って振られる。この場合、上記従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブの被覆チューブや、上記内視鏡挿入形状検出プローブの各コイル装置に接続されている信号線が破損してしまう虞れが生じる。

これに対して、他の従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブを長手軸方向に移動できるように上記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部を上記挿入部先端側に形成した取り付け穴に挿入して上記内視鏡挿入形状検出プローブを内蔵したものがあ

る。しかしながら、上記他の従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブを挿入部先端側に組付ける際に、上記取り付け穴から上記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部が抜け落ちてしまい、作業が煩雑である。

一方、これに対して、その他の従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部と上記挿入部先端側の取り付け穴との内底部間にコイルばねを配して構成したものがあ

る。しかしながら、上記その他の従来の軟性内視鏡は、組立てが煩雑となってしまうという問題もある。

【0007】

本発明はこれらの事情に鑑みてなされたものであり、湾曲部が360°旋回動作を行っても、内蔵される内視鏡挿入形状検出プローブが長手軸方向に振れることがなく、耐久性、組立性に優れた内視鏡を提供することを目的とする。

【0008】

【課題を解決するための手段】

上記目的を達成するため、本発明は、挿入部の挿入位置検出に用いられる磁界発生用又は磁界検出用のコイル装置を備えた内視鏡挿入形状検出プローブの先端部を、前記挿入部の先端部に接続して内蔵した内視鏡において、前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部は、先端部材と、該先端部材の先端側に設けられ該先端部材よりも小径の小径部と、該小径部の先端側に設けられ該小径部よりも大径の先端大径部と、を備え、前記挿入部の先端

部は、前記先端大径部を収納するためのプローブ取付け穴と、該プローブ取付け穴の後端側に設けられ、前記小径部よりも大径で前記先端大径部および前記先端部材よりも小径の溝部を備えた壁部と、を備え、前記先端大径部を前記プローブ取付け穴に、前記小径部を前記溝部に、それぞれ収納することにより、前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部を前記挿入部の先端部に回動可能に接続したことを特徴としている。

この構成により、湾曲部が360°旋回動作を行っても、内臓される内視鏡挿入形状検出プローブが長手軸方向に振れることがなく、耐久性、組立性に優れた内視鏡を実現できる。

【0009】

【発明の実施の形態】

以下、図面を参照して本発明の実施の形態を説明する。

（第1の実施の形態）

図1ないし図15は本発明の第1の実施の形態に係り、図1は本発明の第1の実施の形態を備えた内視鏡システムの全体構成を示す構成図、図2は図1の内視鏡の挿入部先端側の構造を示す断面図、図3は図1の内視鏡挿入部の断面図、図4は図2の内視鏡挿入部の先端部本体に内視鏡挿入形状検出プローブを取り付ける際の斜視図、図5は図4の内視鏡挿入形状検出プローブの構成断面図、図6は図5の内視鏡挿入形状検出プローブが最も曲げられた状態の各コイル装置を示す概略説明図、図7は図2の変形例を示す内視鏡の挿入部先端側の断面図、図8は図7の最先端の湾曲部に内視鏡挿入形状検出プローブを取り付ける際の斜視図、図9は本実施の形態における内視鏡挿入形状検出プローブを示す概略説明図、図10は図9の内視鏡挿入形状検出プローブの構成断面図、図11は図10の内視鏡挿入形状検出プローブが最も曲げられた状態の各コイル装置を示す概略説明図、図12は図10の変形例を示す内視鏡挿入形状検出プローブの構成断面図、図13は内視鏡挿入形状検出プローブに保護シースを設けた際の概略説明図、図14は内視鏡装置の内視鏡及びビデオプロセッサ、内視鏡形状観測装置の信号処理装置との信号送受信の構成を示す説明図、図15は挿入部湾曲部を上下及び左右方向へ湾曲させた際の説明図である。

【0010】

図1に示す内視鏡システム1は、内視鏡2を用いて患者に対する内視鏡検査を行うための内視鏡装置3と、この内視鏡装置3と共に使用され、内視鏡挿入部4の挿入形状の画像を表示する内視鏡形状観測装置5とから構成される。

尚、前記内視鏡形状観測装置5は、後述の信号処理装置14及び形状表示用モニタ19から構成されている。前記信号処理装置14は、内視鏡挿入部4の挿入形状を推定し、更に推定された挿入形状に対応するモデル化された内視鏡挿入部4の挿入形状の画像を表示するための信号処理を行うものである。

【0011】

前記内視鏡2は、細長で可撓性を有する挿入部4と、この後端に接続された操作部6と、この操作部6側部から延出されたユニバーサルコード7と、このユニバーサルコード7の端部に設けられたコネクタ8とを有して構成される。前記コネクタ8は、光源装置9に着脱自在で接続される。前記コネクタ8は、この側部に延出するスコープケーブル10を介してビデオプロセッサ11に着脱自在で接続される。尚、前記コネクタ8は、形状検出信号ケーブル13を介して前記信号処理装置14に着脱自在に接続される。また、前記コネクタ8は、図示しない個体識別用の識別情報が記憶されたメモリを内蔵している。

【0012】

前記ビデオプロセッサ11は、図示しないケーブルでモニタ12に接続され、このモニタ12は内視鏡画像を表示するようになっている。また、前記ビデオプロセッサ11は、接続ケーブル15にて前記信号処理装置14と信号の送受信が可能のように接続されている。

【0013】

前記形状検出信号ケーブル13は、前記内視鏡2内に挿入配置される後述の内視鏡挿入形状検出プローブ16（以下、プローブと略記）と前記コネクタ8とで、形状検出信号コネ

10

20

30

40

50

クタ１３aと着脱自在に接続されるようになっている。そして、前記信号処理装置１４は、前記プローブ１６内の後述するコイル装置に対し、交流信号を印加して磁界を発生させ、患者の周囲の所定の位置に配置されるコイルユニット１７内の図示しない複数のコイルにより磁界を検出するようになっている。

【００１４】

前記信号処理装置１４は、前記コイルユニット１７で検出した信号を接続ケーブル１８を介して入力され、この入力信号に基づき前記プローブ１６内の各コイル装置の位置を算出することで、前記内視鏡挿入部４の挿入形状を推定するようになっている。そして、前記信号処理装置１４は、内視鏡挿入部４の挿入形状を推定した結果、形状表示用モニタ１９に表示させるようになっている。

10

【００１５】

前記内視鏡の挿入部４は、硬質の先端部２１と、湾曲自在の湾曲部２２と、可撓性の軟性部２３とから構成されている。

【００１６】

前記内視鏡２の操作部６は、湾曲操作ノブ２４が設けられている。この湾曲操作ノブ２４は、湾曲操作されることにより前記湾曲部２２を所望の方向に湾曲することができるようになっている。また、前記内視鏡２の操作部６は、この前端付近に図示しない処置具を挿入する処置具挿入口２５が設けられている。この処置具挿入口２５は、その内部において後述の処置具挿通用チャンネル２６と連通している。前記処置具挿入口２５は、鉗子等の図示しない処置具を挿入することにより、内部の処置具挿通チャンネル２６を介して前記先端部２１に形成されている図示しないチャンネル開口から前記処置具の先端側を突出させて生検などを行うことができる。

20

【００１７】

また、前記内視鏡２の挿入部４は、後述のライトガイドファイバ２７（図４参照）が挿通されている。このライトガイドファイバ２７は、前記操作部６から延出された前記ユニバーサルコード７内を挿通され、末端の前記コネクタ８に至る。そして、このコネクタ８の端面は、前記光源装置９に内蔵された図示しない光源ランプから照明光が供給される。供給された照明光は、このライトガイドファイバ２７によって伝達され、前記先端部２１に設けた図示しない照明窓の先端面から被写体を照明するようになっている。

【００１８】

図２は、前記内視鏡挿入部４の先端側の構造を示す。まず、前記湾曲部２２について説明する。

30

前記湾曲部２２は、複数の環状の湾曲コマ３１が回動自在に回動ピン３２にて連結されて構成されている。前記複数連結された湾曲コマ３１は、外周に金属等の素線を筒状に編み込んで形成された編管３２が外装されている。更にこの編管３２は、この外周に筒状の弾性体で形成される湾曲外皮３３が配されている。

【００１９】

前記湾曲部２２は、最先端の湾曲コマ３１aが前記先端部２１の先端部本体３４の後端部に例えば接着やネジ、半田、溶接、圧入等の固定手段にて固定されることで先端側を接続されるようになっている。

40

また、前記湾曲部２２は、図示しないが最基端側の湾曲コマ３１が前記可撓管部１２の先端側に例えば接着やネジ、半田、溶接、圧入等の固定手段にて固定されることで後端側を接続されるようになっている。

【００２０】

前記最先端の湾曲コマ３１aは、複数本（本実施の形態では４本）のアングルワイヤ３５の一端が固定されている。これらアングルワイヤ３５の他端は、手元側の操作部６に延出され、この手元側の操作部６で図示しない湾曲操作機構に接続されている。前記湾曲操作機構は、前記湾曲操作ノブ２４の湾曲操作に連動して前記アングルワイヤ３５を牽引弛緩し、前記湾曲部２２を上下左右方向に湾曲動作するようになっている。

【００２１】

50

前記内視鏡挿入部 4 の先端部 2 1 は、前記先端部本体 3 4 を金属等で硬質に形成されている。前記先端部本体 3 4 は、この先端側を先端カバー 3 6 で覆われている。

前記先端部本体 3 4 は、撮像ユニット 3 7 が設けられている。また、前記先端部本体 3 4 は、後述の送気送水管路 3 8 の先端側が設けられている。この送気送水管路 3 8 は、図示しない送気送水ノズルに連通し、気体又は液体を供給するようになっている。前記送気送水ノズルは、送気送水管路 3 8 から供給される気体又は液体を前記撮像ユニット 3 7 の観察窓 4 2 a 表面に向けて吹き付け、この観察窓 4 2 a の表面に付着した汚物を除去するようになっている。また、前記先端部本体 3 4 は、前記処置具挿通チャンネル 2 6 の先端側が設けられている。この処置具挿通チャンネル 2 6 は、前記先端部本体 3 4 に形成されている開口（不図示）に連通し、この開口から処置具の先端側を突出させるようになっている。

10

【0022】

前記撮像ユニット 3 7 は、レンズ枠 4 1 に取り付けられた対物レンズ系 4 2 と、この対物レンズ系 4 2 の結像位置に CCD 4 3 a 及び回路基板 4 3 b を配置した撮像部 4 3 とから構成されている。尚、前記観察窓 4 2 a は、前記対物レンズ系 4 2 の第 1 レンズである。前記撮像部 4 3 は、この後端から画像信号ケーブル 4 4 が延出している。この画像信号ケーブル 4 4 は、図 1 で示した前記コネクタ 8 から更に前記スコープケーブル 1 0 を介して前記ビデオプロセッサ 1 1 と電氣的に接続されている。前記ビデオプロセッサ 1 1 は、前記画像信号ケーブル 4 4 を介して伝達される前記撮像ユニット 3 7 からの撮像信号を信号処理して映像信号を生成し、前記モニタ 1 2 に内視鏡画像を表示させるようになっている。

20

【0023】

前記内視鏡挿入部 4 は、図 3 に示すように前記アングルワイヤ 3 5 と、前記画像信号ケーブル 4 4 と、前記送気送水管路 3 8 と、前記処置具挿通チャンネル 2 6 と、前記ライトガイドファイバ 2 7 などの内臓物と共に、前記プローブ 1 6 が組み込まれるようになっている。

前記プローブ 1 6 は、硬質の部材で形成される口金部材として先端部材 5 0 をを前記内視鏡挿入部 4 の前記先端部本体 3 4 に取り付け固定され、前記内視鏡挿入部 4 内部に略全長に亘り配設されるようになっている（図 9 参照）。

【0024】

30

先ず、図 4 及び図 5 を用いて前記内視鏡の挿入部先端部 2 1 への前記プローブ 1 6 の固定構造を説明する。

前記先端部材 5 0 は、この外径よりも小さく形成された円形断面を有する小径部 5 1 と、更にこの小径部 5 1 の先端側にこの外径よりも大きく形成された円形断面を有する先端大径部 5 2 とが一体的に形成されている。前記小径部 5 1 の断面中心と先端部材 5 0 の断面中心とは、同一となるように構成されている。

【0025】

前記先端部本体 3 4 は、前記プローブ 1 6 の前記先端太径部 4 6 が回転自在に遊嵌されるプローブ取付け穴 5 3 を穿設して形成されている。

前記プローブ取付け穴 5 3 は、前記先端カバー 3 6 で覆われない範囲の先端部本体 3 4 の後端側側部に形成されている。このことにより、前記内視鏡 2 は、前記先端部本体 3 4 に前記プローブ 1 6 の先端部材 5 0 を組み付けた後、前記先端部本体 3 4 と前記湾曲部 2 2 とを接続して組み立てる際に前記プローブ 1 6 を組み付けることができるようになっている。

40

【0026】

前記プローブ取付け穴 5 3 は、前記プローブ 1 6 の先端太径部 4 6 の外径よりも大きな周方向幅で、且つ前記先端太径部 4 6 の軸方向の長さよりも大きな軸方向の幅で形成されている。また、前記プローブ取付け穴 5 3 は、前記プローブ 1 6 の先端大径部 5 2 の外径よりも深く形成されている。

また、前記プローブ取付け穴 5 3 は、前記操作部 6 側に周方向幅を前記プローブ 1 6 の先

50

端大径部 5 2 及び先端部材 5 0 の外径よりも狭く、且つ小径部 5 1 の外径よりも広くなるように形成された壁部 5 4 が設けられている。この壁部 5 4 は、前記プローブ取付け穴 5 3 と一体的な溝部 5 4 a が形成されている。この溝部 5 4 a は、前記プローブ取付け穴 5 3 に前記先端大径部 5 2 が遊嵌されると、前記プローブ 1 6 の小径部 5 1 が回転自在に遊嵌されるようになっている。

【0027】

前記壁部 5 4 の軸方向の厚さは、前記小径部 5 1 の軸方向の長さよりも薄く形成されている。また、前記プローブ取付け穴 5 3 に向かう前記壁部 5 4 の周方向の突出長は、（先端大径部 5 2 の外径／2）－（小径部 5 1 の外径／2）で導出される値よりも長くなるように形成されている。即ち、前記溝部 5 4 a の周方向幅は、上記（先端大径部 5 2 の外径／2）－（小径部 5 1 の外径／2）の導出値よりも短くなるように形成されている。これにより、前記内視鏡 2 は、前記プローブ 1 6 の先端大径部 5 2 が前記挿入部先端部本体 3 4 の前記プローブ取付け穴 5 3 に挿入でき、前記壁部 5 4 により前記湾曲部 2 2 側に抜けることはないようになっている。

10

【0028】

そして、これら先端部本体 3 4 のプローブ取付け穴 5 3、壁部 5 4 が形成されている部分は、前記最先端の湾曲コマ 3 1 a が外嵌した後、接着、ネジ等にて先端部本体 3 4 の外周に固定されるようになっている。これにより、前記内視鏡 2 は、前記プローブ取付け穴 5 3 の開口端を含めた前記先端部本体 3 4 の外周に前記最先端の湾曲コマ 3 1 a が外装固定されるため、前記プローブ 1 6 の前記先端部材 5 0 が先端部本体 3 4 の半径方向に向かって脱落することが無いようになっている。

20

【0029】

そして、前記プローブ 1 6 は、前記内視鏡挿入部 4 の湾曲動作による回転振り力が軸方向に加わると、前記先端部材 5 0 の先端大径部 5 2 及び小径部 5 1 がその中心軸に対して容易に回転するようになっている。尚、本実施の形態では、前記壁部 5 4 は先端部本体 3 4 に一体的に構成されているが、別体にて構成し、接着又はネジ等により先端部本体 3 4 に固定される構成でも良い。

【0030】

次に、前記プローブ 1 6 について説明する。

図 5 に示すように前記プローブ 1 6 は、軸芯位置に芯線 5 5 が配設されている。この芯線 5 5 は、この先端部が前記先端部材 5 0 に固定されると共に、後端部が後端部材 5 6 に固定されている。前記芯線 5 5 は、磁界を発生する複数のコイル装置 5 7 を貫通保持し、これらコイル装置 5 7 が予め設定された間隔で接着等により固定されている。

30

【0031】

前記コイル装置 5 7 は、磁性体 5 7 a 及びこの磁性体 5 7 a に導電線を複数巻回した巻き線 5 7 b から構成されている（図 2 参照）。これらコイル装置 5 7 の間隔は、図 6 に示すように内視鏡挿入部 4 の湾曲動作により前記プローブ 1 6 が最も曲げられた状態において、隣接する各コイル装置 5 7 が互いに当接する間隔 S よりも長くなるようにして、隣接する各コイル装置 5 7 が互いに当接しないような長さに設定されている。

【0032】

各コイル装置 5 7 は、それぞれ 2 本の信号線 5 8 が接続されている。各コイル装置 5 7 の外周は、例えばシリコンゴムなどの弾性チューブで形成される保護材として外装チューブ 5 9 が配されている。この外装チューブ 5 9 の内部で、前記コイル装置 5 7、芯線 5 5、信号線 5 8 を囲む空間は、例えばシリコンと溶剤とを混合させた充填剤 6 0 が充填されるようになっている。

40

【0033】

本実施の形態では、後述するように前記コイル装置 5 7 は、少なくとも 2 種類の体積を有し、これら体積の異なるコイル装置 5 7 を組み合わせて構成するようになっている。

【0034】

尚、前記内視鏡挿入部 4 の先端部 2 1 へのプローブ 1 6 の固定構造は、図 7 及び図 8 に示

50

すように構成しても良い。

図7及び図8に示すように前記最先端の湾曲コマ31aは、前記先端部本体34に外嵌されない位置に、内周面が凸となるよう塑性変形して切り曲げられている切り曲げ部61が形成されている。この切り曲げ部61の頂部は、略円形に形成されている。一方、前記プローブ16の先端部材50は、一端の外径が大きく他端に接続固定のための構造を有する抜け止め部材62がねじ部63により接続固定されるようになっている。尚、前記ねじ部63は、前記抜け止め部材62の雄ねじ部63aと、前記先端部本体34の雌ねじ部63bとを螺合するよう構成されている。

【0035】

前記抜け止め部材62と前記プローブ16の先端部材50との接続固定は、これら先端部材50と抜け止め部材62の大径部62aとの間に切り曲げ部61を介在させるようになっている。このことにより、内視鏡2は、先端部21への前記プローブ16の組付けにおいても、先端部21を組み立てた後、この先端部21と前記湾曲部22とを接続して組み立てる際に最先端の湾曲コマ31aに抜け止め部材62を用いてプローブ16の先端部材50を組み付けることができるようになっている。

【0036】

前記切り曲げ部61は、この幅Wを前記抜け止め部材62の大径部62a及び前記先端部材50の外径よりも小さく、前記抜け止め部材62の小径部62bよりも大きく形成されている。

前記抜け止め部材62は、前記湾曲コマ31を先端部本体34に接続した状態における、切り曲げ部61と先端部本体34との間の距離よりも短くなるように、前記大径部62aの軸方向の長さを形成されている。

【0037】

そして、前記抜け止め部材62を前記プローブ16の先端部材50に前記切り曲げ部61を挟んで接続すると、前記プローブ16の先端部材50は、前記切り曲げ部61に対して前後にずれることが無いようになっている。これにより、前記プローブ16は、前記切り曲げ部61の内径よりも前記抜け止め部材62の小径部62bが小さく形成されているので、前記内視鏡挿入部4の湾曲動作による回動振り力が軸方向に加わっても、前記先端部材50が容易に回動して、加わった振り応力を開放することができる。

【0038】

次に、本実施の形態におけるプローブ16の詳細構成を説明する。

上述したように前記プローブ16は、前記先端部材50を前記内視鏡2の先端部本体34に取り付け固定されて、図9に示すように内視鏡挿入部4に配設されて、内蔵されるようになっている。

【0039】

図5で説明したように前記プローブ16は、軸芯位置に配設されている芯線55が複数のコイル装置57を貫通保持し、これらコイル装置57が予め設定された間隔で固定され、これら各コイル装置57の外周に配されている外装チューブ59の内部に充填剤60が充填されて構成されている。

前記プローブ16は、前記内視鏡挿入部4の湾曲部22の範囲に位置する湾曲部側コイル装置71と前記湾曲部22以外に位置する軟性部側コイル装置72との2種類とを配されて構成されている。

【0040】

図10に示すように前記湾曲部側コイル装置71の外径は、前記軟性部側コイル装置72の外径よりも小さく形成されている。このことにより、前記プローブ16は、前記外装チューブ59で覆われる、軟性部側コイル装置72が配されている外径よりも、湾曲部側コイル装置71が配されている外径を小径にすることができる。つまり、前記プローブ16は、前記内視鏡挿入部4の湾曲部22の範囲に位置する外径を、前記湾曲部22以外に位置する外径よりも小径に構成できる。このため、前記プローブ16は、前記内視鏡挿入部4の湾曲部22内部の各種内臓物（ライトガイドファイバ27、画像信号ケーブル44、

10

20

30

40

50

送気送水管路 3 8、処置具挿通チャンネル 2 6) との干渉を小さくすることができる。

【0041】

従って、前記プローブ 1 6 は、少なくとも湾曲部 2 2 の範囲内における外径を小さく構成できるので、湾曲がかけられた際における、内視鏡挿入部 4 の他の内臓物との干渉を小さくでき、内視鏡挿入部 4 の他の内臓物の耐久性を向上させることができる。

【0042】

また、各湾曲部側コイル装置 7 1 及び各軟性部側コイル装置 7 2 は、前記信号線 5 8 が半田等の導電剤により回路基板 5 7 c に接続されており、これら信号線 5 8 の接続部周辺は導電性の低い接着剤又は充填剤で形成される固定部材 7 3 にて覆われて固着されるようになっている。このことにより、プローブ 1 6 は、湾曲部側コイル装置 7 1 及び軟性部側コイル装置 7 2 に接続される信号線 5 8 の接点部分を固定部材 7 3 にて覆っていることにより、信号線 5 8 の接点部の強度を増すことができ、更に、1 対の信号線 5 8 間に電氣的な短絡が起きることを防止することができる。

10

【0043】

更に、前記プローブ 1 6 は、図 1 1 に示すように前記内視鏡挿入部 4 の湾曲動作により湾曲すると、湾曲部側コイル装置 7 1 の方が軟性部側コイル装置 7 2 よりも外径が小さい分、湾曲部側コイル装置 7 1 が互いに当接しないような間隔を得ることができる。このことにより、前記プローブ 1 6 は、前記内視鏡挿入部 4 の湾曲部 2 2 の範囲に位置する湾曲部側コイル装置 7 1 が互いに当接しないように構成できる。

20

【0044】

尚、プローブは、図 1 2 に示すように構成しても良い。

図 1 2 に示すようにプローブ 1 6 B は、上述したプローブ 1 6 A と同様に外径が小さい湾曲部側コイル装置 7 1 を前記内視鏡挿入部 4 の湾曲部 2 2 の範囲に配している。このため、前記プローブ 1 6 B は、前記内視鏡挿入部 4 の湾曲部 2 2 の範囲において、この外径を大きくすること無く、第 2 の外装チューブ 5 9 b を設けることができる。この第 2 の外装チューブ 5 9 b は、前記外装チューブ 5 9 よりも肉厚が厚く、柔軟性に富む素材で形成されている。

【0045】

前記第 2 の外装チューブ 5 9 b は、前記外装チューブ 5 9 と機密的に長手方向に接続されている。この第 2 の外装チューブ 5 9 b は、この内部空間に複数の気泡 7 4 を有するスポンジ状の第 2 の充填剤 6 0 b が充填されるようになっている。このことにより、前記プローブ 1 6 B は、前記第 2 の充填剤 6 0 b に複数の気泡 7 4 を設けているので、プローブの柔軟性を損なうことが無く、前記内視鏡挿入部 4 の湾曲部 2 2 の湾曲動作に合わせてしなやかに曲がるできるようになっている。

30

【0046】

尚、前記プローブ 1 6 は、図 1 3 に示すように少なくとも湾曲部 2 2 の範囲内において、その外周面の一部又は全てを覆うように柔軟性を有する部材より形成される補強部材として保護シース 7 5 が設けられていても良い。また、前記保護シース 7 5 は、熱収縮性を有する樹脂により形成されていても良い。このことにより、前記保護シース 7 5 は、前記湾曲部 2 2 の湾曲動作により前記プローブ 1 6 が曲げられても、このプローブ 1 6 の外周を柔軟に保護することができる。

40

従って、前記保護シース 7 5 は、前記プローブ 1 6 の破損を防止することができると共に、このプローブ 1 6 以外の内臓物への干渉の際にも、干渉にともなう力を低減し、破損を防止することができる。

【0047】

次に、図 1 4 を用いて、前記内視鏡装置 3 の前記内視鏡 2 及びビデオプロセッサ 1 1、前記内視鏡形状観測装置 5 の前記信号処理装置 1 4 との信号送受信の構成について説明する。

前記プローブ 1 6 は、挿入配置される前記内視鏡 2 の前記挿入部 4 及びこの挿入部 4 の前記湾曲部 2 2 の長さの違いにより、全長や上述した湾曲部側コイル装置 7 1 及び軟性部側

50

コイル装置 7 2 の組み合わせパターンも数種類有る。図 1 4 中で、前記内視鏡 2 は、内視鏡 2 A を基準として、湾曲部 2 2 が長く構成されたものを内視鏡 2 B、挿入部 4 が長く構成されたものを内視鏡 2 C として示している。

【0048】

ここで、内視鏡 2 は、内視鏡 2 B のように湾曲部 2 2 が長く構成されていると上述した湾曲部側コイル装置 7 1 の個数が増加することとなる。一方、内視鏡 2 は、内視鏡 2 C のように挿入部 4 が長く構成されていると上述した軟性部側コイル装置 7 2 の個数が増加することとなる。

【0049】

上述したように内視鏡 2 は、前記ユニバーサルコード 7 端部のコネクタ 8 内に、図示しない個体識別用の識別情報が記憶されたメモリを内蔵している。また、前記ビデオプロセッサ 1 1 は、前記メモリからの識別信号を受信する識別信号受信部 8 1 と、この識別信号受信部 8 1 で得た識別信号を内視鏡形状観測装置 5 の信号処理装置 1 4 へ接続ケーブル 1 5 を介して送信する識別信号送信部 8 2 とが設けられている。

10

【0050】

前記信号処理装置 1 4 は、前記ビデオプロセッサ 1 1 からの識別信号を受信する識別信号受信部 8 3 と、この識別信号受信部 8 3 で得た識別信号に基づき、前記プローブ 1 6 の各コイル装置 5 7 へ印可する印加電流値の電流値パターンを解析する電流値パターン解析回路 8 4 と、この電流値パターン解析回路 8 4 の解析結果に基づき、決定された印加電流値を前記プローブ 1 6 の各コイル装置 5 7 へ出力する印加電流供給部 8 5 とが設けられている。

20

【0051】

尚、上述したように前記湾曲部側コイル装置 7 1 は、前記軟性部側コイル装置 7 2 よりも小さいので、前記印加電流供給部 8 5 は、電流値パターン解析回路 8 4 の解析結果に基づき、湾曲部側コイル装置 7 1 には軟性部側コイル装置 7 2 よりも大きな電流値が印可されるように設定している。

【0052】

このように構成される内視鏡 2 及びビデオプロセッサ 1 1 及び信号処理装置 1 4 の信号送受信は、以下に説明するようになっている。

ビデオプロセッサ 1 1 に内視鏡 2 のコネクタ 8 が接続されると、このコネクタ 8 のメモリから識別信号が出力される。この識別信号は、ビデオプロセッサ 1 1 の識別信号受信部 8 1 にて受信される。この識別信号受信部 8 1 にて受信された識別信号は、識別信号送信部 8 2 により接続ケーブル 1 5 を介して信号処理装置 1 4 へ送信される。

30

【0053】

送信された識別信号は、信号処理装置 1 4 の識別信号受信部 8 3 にて受信される。この識別信号受信部 8 3 にて受信された識別信号は、電流値パターン解析回路 8 4 で電流値パターンを解析される。この電流値パターンの解析結果は、印加電流供給部 8 5 に出力される。そして、この解析結果に基づき、印加電流供給部 8 5 は、プローブ 1 6 の各コイル装置 5 7 への印加電流値を決定し、各コイル装置 5 7 へ出力印可するようになっている。

【0054】

次に、本実施の形態の作用について説明する。

40

内視鏡 2 は、この挿入部 4 を体腔内などの内視鏡検査対象の管腔内に挿入される。そして、湾曲操作ノブ 2 4 の湾曲操作により、これに連続的に接続されたアングルワイヤ 3 5 は、この一端が牽引弛緩される。アングルワイヤ 3 5 は、この一端が牽引弛緩されることで、他端が固定された湾曲コマ 3 1 を牽引弛緩する。これにより、複数の湾曲コマ 3 1 は、回動ピン 3 2 を軸に回動し、図 1 5 に示すように、湾曲部 2 2 を上下及び左右方向へ湾曲させる。このとき、湾曲部 2 2 は、UP→RIGHT→DOWN→LEFT→UPのように連続的な動作による 360° 旋回を行う。

【0055】

挿入部 4 の湾曲部 2 2 が上下左右の 4 方向に湾曲させられると、この挿入部 4 内に配され

50

た各種内臓物（ライトガイドファイバ２７、画像信号ケーブル４４、送気送水管路３８、処置具挿通チャンネル２６、プローブ１６）は、振り応力が加わることとなる。特に、プローブ１６は、信号線５８が配されており、信号線５８は繰り返し振りに対して容易に断線しやすい。

しかしながら、本実施の形態では、上述した構成により、プローブ１６に加わった振り応力を先端部２１近傍で容易に開放できるので、プローブ１６の耐久性を向上させることができる。

【００５６】

そして、挿入部４内に配されたプローブ１６の各コイル装置５７は、上述した信号処理装置１４の印加電流供給部８５から出力された印可電流により駆動し、磁界が発生する。プローブ１６の湾曲部側コイル装置７１及び軟性部側コイル装置７２から発生される磁界は、コイルユニット１７によって検出される。

10

【００５７】

このコイルユニット１７からの出力信号は、信号処理装置１４に入力されてプローブ１６内の各コイル装置５７の位置を算出することにより挿入部４の挿入形状を推定し、形状表示用モニタ１９に挿入部４の挿入形状を表示させる。

【００５８】

このとき、信号処理装置１４は、プローブ１６の複数の湾曲部側コイル装置７１及び軟性部側コイル装置７２から発生される磁界に基づいて、これら湾曲部側コイル装置７１及び軟性部側コイル装置７２の検出位置を形状表示用モニタ１９に点で表示させる。そして、信号処理装置１４は、各湾曲部側コイル装置７１及び軟性部側コイル装置７２の検出位置の点を結ぶことにより、形状表示用モニタ１９の画面に挿入部４の形状が擬似的に表示させる。

20

【００５９】

ここで、プローブ１６が図１０で説明したプローブ１６であるとする。

すると、挿入部４の湾曲部２２の範囲は、プローブ１６を構成する小径の湾曲部側コイル装置７１が配されているため、外装チューブ５９で覆われるプローブ１６の外径を小径にでき、湾曲部２２内部の各種内臓物（ライトガイドファイバ２７、画像信号ケーブル４４、送気送水管路３８、処置具挿通チャンネル２６）との干渉を小さくすることができる。

【００６０】

30

従って、前記プローブ１６は、少なくとも湾曲部２２の範囲内における外径を小さく構成できるので、湾曲がかけられた際における、内視鏡挿入部４の他の内臓物との干渉を小さくでき、内視鏡２の他の内臓物の耐久性を向上させることができる。

【００６１】

また、前記プローブ１６は、湾曲部２２の範囲以外の軟性部側コイル装置７２の外径が湾曲部側コイル装置７１よりも外径が大きく構成されているので、組立が容易であると同時に、少ない交流電流値にて高い検出精度が得られるようになっている。

【００６２】

更に、前記プローブ１６は、軟性部側コイル装置７２へ印加される電流値が小さいので、信号線５８より放射されるノイズを低く抑えることができる。

40

加えて、前記プローブ１６は、図１０で説明したように内視鏡挿入部４の湾曲動作により湾曲すると、湾曲部側コイル装置７１の方が軟性部側コイル装置７２よりも外径が小さい分、各コイル装置５７が互いに当接しないような間隔を得られる。

【００６３】

一方、プローブ１６が図１２で説明したプローブ１６Ｂであるとする。すると、挿入部４の湾曲部２２の範囲は、プローブ１６Ｂを構成する小径の湾曲部側コイル装置７１が配されているため、上述したようにプローブ１６の外径を大きくすること無く、最外層を保護する第２の外装チューブ５９ｂの肉厚を大きくすることができる。

【００６４】

従って、前記プローブ１６Ｂは、内視鏡挿入部４の湾曲部２２の範囲内における第２の外

50

装チューブ59bの肉厚が大きいことにより、頻繁に湾曲が掛けられる湾曲部22の範囲における湾曲部側コイル装置71及び信号線58の保護性能を向上させることができ、更に、第2の充填剤60bに気泡74が形成されているので柔軟性に富み、湾曲部22の性能を損なうことが無い。

【0065】

ここで、一般に、磁界強度Bは、透磁率 μ と磁界Hの積($B = \mu H$)で示され、磁界は信号線の巻き数nと印加電流値Iとの積($H = n I$)で示される。よって、図14で説明したように信号処理装置14は、複数の形態を有する内視鏡2においても、プローブ16の湾曲部側コイル装置71及び軟性部側コイル装置72に印加する電流値のパターンを自動的に切り換え、小径である湾曲部側コイル装置71への印加電流値を大きくすることで、小径でも発生させる磁界を大きくしている。従って、信号処理装置14は、コイルユニット17により湾曲部側コイル装置71を軟性部側コイル装置72と同レベルにて検出することができる。

10

【0066】

従って、プローブ16は、湾曲部側コイル装置71に印可する電流値を信号処理装置14にて自動的に決定されるので、コイルユニット17による湾曲部側コイル装置71の検出能を低下させることが無く、形状表示用モニタ19への形状表示を良好に維持することができる。

【0067】

この結果、本実施の形態は、内視鏡2の挿入部湾曲部22の位置推定精度を低下させることなく、湾曲動作における内視鏡2の他の内臓物との干渉を減少させて耐久性を向上させると共に、プローブ自体の耐久性を向上させることができる。

20

【0068】

尚、本実施の形態では、前記プローブ16のコイル装置57で磁界を発生し、コイルユニット17内の図示しない複数のコイルでその磁界を検出するように構成しているが、本発明はこれに限定されず、コイルユニット17内の複数のコイルで磁界を発生させ、プローブ16のコイル装置57がその磁界を検出し信号処理装置14がプローブ16の各コイル装置57の位置を算出するように構成しても良い。

【0069】

(第2の実施の形態)

30

図16及び図17は本発明の第2の実施の形態に係り、図16は本発明の第2の実施の形態の内視鏡挿入形状検出プローブを示す構成断面図、図17は図16の変形例を示す内視鏡挿入形状検出プローブの構成断面図である。

上記第1の実施の形態では、内視鏡挿入部4の湾曲部22の範囲に位置する湾曲部側コイル装置71と前記湾曲部22以外に位置する軟性部側コイル装置72との2種類のコイル装置を配してプローブ16を構成しているが、本第2の実施の形態では先端側から外径を変化させた湾曲部側コイル装置を配するように構成する。それ以外の構成は、上記第1の実施の形態とほぼ同様なので説明を省略し、同じ構成には同じ符号を付して説明する。

【0070】

図16及び図17に示されるように本第2の形態のプローブ90は、内視鏡2の挿入部湾曲部22に位置される湾曲部側コイル装置91を有して構成されている。前記湾曲部側コイル装置91は、磁性体92及びこの磁性体92に導電線を複数巻回した巻き線93から構成されている。この巻き線93は、巻き初めの一端と巻き終わりの一端に前記信号線58の1対が電気的に接合されて構成されている。

40

【0071】

先端側の湾曲部側コイル装置91に接続されている前記1対の信号線58は、隣接する湾曲部側コイル装置91の外周面上に配されて、前記コネクタ8まで導かれている。前記湾曲部側コイル装置91は、その外径を先端側ほど大きく形成している。

【0072】

図16に示すようにプローブ90Aは、湾曲部側コイル装置91Aを構成する磁性体92

50

の外径を磁性体 9 2 a ~ 磁性体 9 2 d まで変化させることで湾曲部側コイル装置 9 1 A の外径を変化させている。

【0073】

一方、図 1 7 に示すようにプローブ 9 0 B は、湾曲部側コイル装置 9 1 B を構成する前記巻き線 9 3 の外径を巻き線 9 3 a ~ 巻き線 9 3 d まで変化させることで湾曲部側コイル装置 9 1 B の外径を変化させている。

【0074】

これら湾曲部側コイル装置 9 1 A, 9 1 B は、この外径の変化の大きさが前記信号線 5 8 の素線径と略同一である。そして、これらプローブ 9 0 A, 9 0 B は、隣接する湾曲部側コイル装置 9 1 A, 9 1 B の外径を順次小さくするのではなく、湾曲部側コイル装置 9 1 A, 9 1 B の外周面上に信号線 5 8 が一つの層として配列できなくなった場合に、再度湾曲部側コイル装置 9 1 A, 9 1 B の外径を前記信号線 5 8 の素線径と略同一の大きさを小さくして繰り返すように構成している。

【0075】

各湾曲部側コイル装置 9 1 A, 9 1 B に印可する電流値は、これら湾曲部側コイル装置 9 1 A, 9 1 B の外径が小さいものほど大きくなるように信号処理装置 1 4 において設定されるよう構成されている。その他、プローブ 9 0 (9 0 A, 9 0 B) の先端固定構造等は、上記第 1 の実施の形態と同様につき省略する。

【0076】

次に、本第 2 の実施の形態の作用について説明する。

上述したように構成されたプローブ 9 0 (9 0 A, 9 0 B) は、湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) に接続される信号線 5 8 が増加しても、増加した分だけ湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) の外径を小さくしている。このため、プローブ 9 0 (9 0 A, 9 0 B) は、この外径を先端から基端側において常に同一外径に構成できる。

【0077】

また、プローブ 9 0 (9 0 A, 9 0 B) は、外径が小さくなった湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) への印加電流を、コネクタ 8 内に配したメモリから、ビデオプロセッサ 1 1 を経由して信号処理装置 1 4 にて検出し自動的に決定できるため、大きさの異なる湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) が発生する磁界の大きさを一定にすることができる。その他の作用に関しては、第 1 の実施の形態と同様であるため省略する。

【0078】

この結果、挿入部 4 が長い内視鏡 2 において、プローブ 9 0 (9 0 A, 9 0 B) を構成している湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) が増大し、これら湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) に接続された信号線 5 8 の数が増加しても、プローブの外径を大きくすることが無く、挿入部 4 内で他の内臓物 (ライトガイドファイバ 2 7、画像信号ケーブル 4 4、送気送水管路 3 8、処置具挿通チャンネル 2 6) に過剰なストレスと与えることが無い。

【0079】

加えて、各湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) へ印加する電流値は、信号処理装置 1 4 にて自動的に決定付けられ、湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) より発生される磁界の大きさが制御される。

従って、本第 2 の実施の形態では、湾曲部側コイル装置 9 1 (9 1 A, 9 1 B) の大きさが変わっても、コイルユニット 1 7 による検出能が低下することはない。

【0080】

(第 3 の実施の形態)

図 1 8 ないし図 2 1 は本発明の第 3 の実施の形態に係り、図 1 8 は本発明の第 3 の実施の形態の内視鏡挿入形状検出プローブに用いられる信号伝達線の構成を示す斜視図、図 1 9 は内視鏡挿入形状検出プローブに用いられるコイル装置を示す斜視図、図 2 0 は図 1 9 のコイル装置を信号伝達線に接続する際の斜視図、図 2 1 は図 2 0 の導電体の接点を信号伝達線の接点形成部に接続する際の説明図であり、図 2 1 (a) は導電体の接点を導電体に

10

20

30

40

50

導電固定部として固定している際の説明図、図 2 1 (b) は同図 (a) の状態から導電体の接点端部を信号伝達線の接点形成部に接続固定している際の説明図である。

【0081】

上記第 1, 第 2 の実施の形態では軸芯位置に芯線 5 5 を配設し、この芯線 5 5 で複数のコイル装置を貫通保持して構成しているが、本第 3 の実施の形態では芯線 5 5 の代わりに信号伝達線を用いて複数のコイル装置を貫通保持するように構成する。それ以外の構成は、上記第 1 の実施の形態とほぼ同様なので説明を省略し、同じ構成には同じ符号を付して説明する。

【0082】

図 1 8 に示すように前記芯線 5 5 の代わりに用いられる信号伝達線 1 0 0 は、複数の信号線 1 0 1 を束ねて形成され、後述のコイル装置 1 1 1 に電流を印加するようになっている。前記信号線 1 0 1 は、この中心部に導電性の導電芯線 1 0 2 と、この導電芯線 1 0 2 を覆う絶縁樹脂より形成されるジャケット 1 0 3 とで構成されている。

10

【0083】

前記信号伝達線 1 0 0 は、この中途部に前記ジャケット 1 0 3 が欠落し、前記導電芯線 1 0 2 が露呈している接点形成部 1 0 4 を長手方向に 1 対づつ設けられている。前記 1 対の接点形成部 1 0 4 は、隣接する信号線同士ではなく、少なくとも 1 本の信号線を間において形成されている。これら接点形成部 1 0 4 と次の接点形成部 1 0 4 とは、長手方向の間隔がコイル装置 1 1 1 の全長よりも長く形成され、これらコイル装置 1 1 1 が配されるべき位置に形成されている。

20

【0084】

次に、図 1 9 を用いて本第 3 の実施の形態のコイル装置 1 1 1 の詳細構成を説明する。図 1 9 に示すように前記コイル装置 1 1 1 は、磁性体 1 1 2 に導電線 1 1 3 が巻回されている。尚、符号 1 1 3 a は、前記導電線 1 1 3 の巻き線形成部である。

【0085】

前記コイル装置 1 1 1 は、この両端に前記磁性体 1 1 2 の一端側に形成された導電性を有する導電体 1 1 4 に半田又は導電性を有する接着剤等にて接点部 1 1 5 を設けて接続されている。

前記導電体 1 1 4 は、前記コイル装置 1 1 1 の一端に隔絶されて 2 個設けられている。前記導電線 1 1 3 の端部は、それぞれ隔絶された前記導電体 1 1 4 に各々接続されている。前記磁性体 1 1 2 は、その中心部に透孔 1 1 6 が形成されている。前記導電体 1 1 4 は、前記透孔 1 1 6 近傍まで配されている。前記導電体 1 1 4 は、前記透孔 1 1 6 近傍部にバネ性を有する導電性の金属板より形成される接点 1 1 7 が 2 個設けられている。

30

【0086】

図 2 0 に示すように前記コイル装置 1 1 1 は、前記透孔 1 1 6 に前記信号伝達線 1 0 0 が内挿されるようになっている。そして、前記接点 1 1 7 は、前記導電体 1 1 4 に各々 1 個づつ半田又は導電性を有する接着剤等にて導電固定部 1 1 8 として固定されている。前記接点 1 1 7 の固定されない端部は、図 2 1 (a) に示すように前記透孔 1 1 6 の内面に凸となるように配されている。

【0087】

40

前記コイル装置 1 1 1 に設けられた前記接点 1 1 7 の端部は、前記信号伝達線 1 0 0 の接点形成部 1 0 4 に接触するよう位置している。前記接点 1 1 7 と前記接点形成部 1 0 4 とは、図 2 1 (b) に示されるように前記導電芯線 1 0 2 と前記接点 1 1 7 の接触部が電氣的に接続固定されるように導電性を有する接着剤 1 1 9 にて覆われている。

【0088】

更に、接着剤 1 1 9 及び導電固定部 1 1 8 は、これら周辺部が絶縁性を有する充填剤より形成される保護剤 1 2 0 を配されている。尚、内視鏡 2 及びプローブの他の構成については、第 1 の実施の形態と同様にて説明を省略する。

【0089】

次に、本第 3 の実施の形態の作用について説明する。

50

信号伝達線 100 は、各コイル装置 111 に電流を印加するようになっている。この信号伝達線 100 は、コイル装置 111 の透孔 116 に配され、接点 117 にてコイル装置 111 の導電線 113 に電流を印加する。これにより、コイル装置 111 は、磁界が発生することとなり、コイルユニット 17 にてコイル装置 111 の位置を検出することができる。

【0090】

接点 117 は、導電性を有するばね部材であるため、接点形成部 104 に当接させることで容易に電氣的な接続が可能となる。

コイル装置 111 は、接点 117 と導電芯線 102 とを接着剤 119 にて固定しているため、容易に電氣的接続を維持し易い。また、コイル装置 111 は、接点 117 と、導電固定部 118 及び接着剤 119 の周辺が湾曲部 22 で保護されている。このため、一对の接点 117 及び接点形成部 104 部は、短絡しない。また、接点形成部 104 は、少なくとも 1 本の信号線にて隔絶されているため、この点においても短絡しない。その他の作用は、第 1 の実施の形態と同様のため説明を省略する。

【0091】

本第 3 の実施の形態は、上記第 1 の実施の形態の効果に加えて、コイル装置 111 に電流を印加するための信号伝達線 100 がコイル装置 111 の中心部に開口した透孔 116 を通るため、従来使用されていた芯線を廃止でき、部品点数が減少すると共に、芯線断面積に対応する分だけコイル装置 111 の外径を小さくすることができる。これに加えて、本第 3 の実施の形態は、信号線 101 の配線及びコイル装置 111 の配置固定が容易となる。

【0092】

(第 4 の実施の形態)

図 22 及び図 26 は本発明の第 4 の実施の形態に係り、図 22 は本発明の第 4 の実施の形態の内視鏡挿入形状検出プローブを備えた内視鏡挿入部の断面図、図 23 は図 22 の内視鏡挿入形状検出プローブを他の内蔵物と固定保持部材で接続固定している際の説明図、図 24 は内視鏡挿入形状検出プローブに固定保持部材にて補填コイルユニットを接続固定している際の概略説明図、図 25 は図 24 の補填コイルユニットを他の内蔵物に接続固定している際の概略説明図、図 26 は様々な長さの挿入部を有する内視鏡及びこの内視鏡に対応可能な内視鏡挿入形状検出プローブを示す説明図である。

【0093】

本第 4 の実施の形態では、プローブを内視鏡挿入部 4 内の他の内蔵物のいずれか 1 つに固定するように構成する。それ以外の構成は、上記第 1 の実施の形態とほぼ同様なので説明を省略し、同じ構成には同じ符号を付して説明する。

【0094】

図 22 に示すように本第 4 の実施の形態のプローブ 130 は、内視鏡挿入部 4 内において、他の内蔵物（画像信号ケーブル 44、送気送水管路 38、処置具挿通チャンネル 26）に対して、バンド状の部材である保持部材 131 にて少なくとも 1 ケ所以上連結されている。

【0095】

前記保持部材 131 は、図 23 に示すようにプローブ 130 は、他の内蔵物（画像信号ケーブル 44、送気送水管路 38、処置具挿通チャンネル 26）のいずれか 1 つに内視鏡挿入部 4 の長手軸方向に進退しないように固着されている。それ以外の内蔵物は、長手軸方向に進退自在に外嵌して構成されている。

【0096】

図 24 に示すようにプローブ 130 は、コイル装置 132 単体に信号ケーブル 133 を接続して構成される補填コイルユニット 134 が固定保持部材 135 にて接続固定されていても良い。

図 25 に示すように前記補填コイルユニット 134 は、前記プローブ 130 ではなく、他の内蔵物（画像信号ケーブル 44、送気送水管路 38、処置具挿通チャンネル 26）でも

良い。

【0097】

図24及び図25に示される場合、前記固定保持部材135は、前記補填コイルユニット134及びプローブ130又はその他の内臓物に内視鏡挿入部4の長手軸方向に進退しないように固着されている。前記補填コイルユニット134が固定される位置は、前記プローブ130の前記コイル装置132が破損し、磁界を発生できない部位である。

【0098】

また、前記プローブ130は、図26に示すように様々な長さの挿入部4を有する内視鏡2に対応可能なように、最も挿入部4が長い機種に合せて設定されている。この場合、例えば、挿入部4が短い内視鏡2は、操作部6内の空間部又は、コネクタ8内の空間部において、前記プローブ130をループ又は弛ませることで長さを調整するように構成されている。その他の構成については、上記第1の実施の形態と同様のため説明を省略する。

10

【0099】

次に、本第4の実施の形態の作用について説明する。

プローブ130は、その他の内臓物に付随し、挿入部4内で常に安定した位置に配されることとなる。また、保持部材131は、プローブ130を含めたいずれか1つの内臓物に固定され、その他の内臓物には固定されない。このため、保持部材131により接続された内臓物同士は、内視鏡挿入部4の長手軸方向の動きを規制せず、スムーズに進退することができる。

20

【0100】

一方、これとは別に、図24、図25で説明した構成によると、プローブ130のコイル装置132が破損し磁界が発生できなくなった部位を、補填コイルユニット134にて補い、この補填コイルユニット134を固定保持部材135で固定する。

【0101】

図26で説明した構成によると、プローブ130が最も長い挿入部4を構成する長さ“L”にて構成されることで、これより短い挿入部4を有する内視鏡(L'、L”、L”')に対しても、操作部6内又はコネクタ8内に余長分を配することで組付けることができる。この場合、信号処理装置14により内視鏡2の個体を識別し、挿入部4の長さ(L'、L”、L”')を自動的に判別し、必要なコイル装置132にのみ電流を印加する。このため、コイルユニット17による検出に不具合は発生しない。その他の作用については、第1の実施の形態と同様であるため説明を省略する。

30

【0102】

この結果、本第4の実施の形態は、上記第1の実施の形態の効果に加えて、湾曲部22の湾曲動作及び挿入部4の振り動作等により、プローブ130の破損又はその他の内臓物(ライトガイドファイバ27、画像信号ケーブル44、送気送水管路38、処置具挿通チャンネル26)の破損を防止し、挿入部4内の内臓物の耐久性を向上することができる。また、本第4の実施の形態は、プローブ130のコイル装置132が破損した場合に、プローブ130全体を交換修理するのではなく、補填コイルユニット134にてコイル装置132の機能を補うことができる。このため、本第4の実施の形態は、プローブ130の修理費用を安価にすることができる。また、本第4の実施の形態は、様々な挿入部4の長さの複数の内視鏡においても、プローブ130を1つのユニットにて対応させることができる。このため、本第4の実施の形態は、生産性が良く、製造価格を安価にすることができる。

40

【0103】

尚、本発明は、前記した実施の形態にのみ限定されるものではなく、本発明の要旨を逸脱しない範囲で種々変形実施可能である。

【0104】

[付記]

(付記項1) 内視鏡挿入部の挿入位置検出に用いられる磁界発生用又は磁界検出用のコイル装置を備えた内視鏡挿入形状検出プローブにおいて、

50

前記内視鏡挿入部の湾曲部に位置するコイル装置の外径を前記湾曲部以外に位置するコイル装置の外径より小さくしたことを特徴とする内視鏡挿入形状検出プローブ。

【0105】

(付記項2) 前記コイル装置は、コイルが巻回される磁性体の外径を変えることで体積を変更することを特徴とする付記項1に記載の内視鏡挿入形状検出プローブ。

【0106】

(付記項3) 前記コイル装置は、磁性体に巻回されるコイルの巻き数を変えることで体積を変更することを特徴とする付記項1に記載の内視鏡挿入形状検出プローブ。

【0107】

(付記項4) 前記コイル装置へ印加される交流電流値は、各コイル装置の大きさにより設定されることを特徴とする付記項1に記載の内視鏡挿入形状検出プローブ。

10

【0108】

(付記項5) 識別手段で識別した情報に基づき、前記コイル装置へ印加される交流電流値を設定することを特徴とする付記項1に記載の内視鏡挿入形状検出プローブ。

【0109】

(付記項6) 内視鏡挿入部の挿入位置検出に用いられる磁界発生用又は磁界検出用のコイル装置及びこのコイル装置に接続される信号線を備えた内視鏡挿入形状検出プローブにおいて、

前記信号線は、前記コイル装置の磁性体に巻回されるコイルの巻き線の少なくとも2倍の本数で形成される絶縁材で被覆されて束ねられ、この束ねられた信号線を前記コイル装置の略中心部に形成した透孔に貫通させて配し、

20

前記束ねられた信号線の部分的に前記絶縁材が除去され導電部を露呈した接点部を長手方向の略同一位置に2ヶ所が対となるように設けると共に、この接点部の1対1対を長手方向に間隔を持って前記コイル装置の数と同一で複数箇所に配し、

前記コイル装置の磁性体に巻回された信号線を前記接点部に導電接続したことを特徴とする内視鏡挿入形状検出プローブ。

【0110】

(付記項7) 前記磁性体に巻回された信号線と、前記コイル装置の透孔に貫通して配された信号線との接点部は、少なくとも前記導電部の全域を覆うようにシール剤が配されていることを特徴とする付記項6に記載の内視鏡挿入形状検出プローブ。

30

【0111】

(付記項8) 挿入部の挿入位置検出に用いられる内視鏡挿入形状検出プローブの一端を前記挿入部先端側に接続して内蔵した内視鏡において、前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部を前記挿入部の先端部に回動可能に接続したことを特徴とする内視鏡。

【0112】

(付記項9) 前記挿入部先端側は、この先端部の基端側に連設する湾曲部を有し、この湾曲部の最先端の湾曲部に前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部を回動自在に係止したことを特徴とする付記項8に記載の内視鏡。

【0113】

40

(付記項10) 前記挿入部先端側は、この先端部の基端側に連設する湾曲部を有し、前記挿入部先端部は、前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部接続端の径より深く、操作部側の溝幅が小さくなるような溝部を形成され、この溝部に前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部接続端が挿入された後、前記溝部の外周に前記湾曲部の先端側構成部材を配し、

前記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部接続端は、円柱形で一部外径が細い首部が形成され、この円柱外径は前記溝部の幅より小さく、前記首部の外径は前記溝幅よりも小径であるように形成されていることを特徴とする付記項8に記載の内視鏡。

【0114】

[付記の従来]

50

(付記項 6 及び付記項 7)

挿入部が軟性の軟性内視鏡は、現在の内視鏡挿入部の屈曲状態を知ることができると便利である。

このような目的のために、例えば、特開 2 0 0 0 - 2 5 5 6 3 1 号公報に記載されている内視鏡挿入形状検出プローブは、内視鏡の挿入部内にこの挿入方向に複数の磁界発生用又は磁界検出用のコイル装置を所定間隔で配置したものが提案されている。上記内視鏡挿入形状検出プローブは、上記各コイル装置の位置をベッド等の患者周囲の所定位置に配置した磁界検出用又は磁界発生用コイル装置で検出し、挿入部の挿入形状をモニタ等の表示手段に表示可能に構成にしている。

【0 1 1 5】

10

(付記項 8 ～付記項 1 0)

挿入部が軟性の軟性内視鏡は、現在の内視鏡挿入部の屈曲状態を知ることができると便利である。

このような目的のために、上記従来の軟性内視鏡は、挿入方向に複数の磁界発生用又は磁界検出用のコイル装置を所定間隔で配置した内視鏡挿入形状検出プローブを挿入部内に内蔵している。上記従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブの一端を前記挿入部先端側に接続して構成している。

【0 1 1 6】

[付記の課題]

(付記項 6 及び付記項 7)

20

しかしながら、上記特開 2 0 0 0 - 2 5 5 6 3 1 号公報に記載の内視鏡挿入形状検出プローブは、上記複数のコイル装置を固定する連結部材が設けてこの連結部材を上記複数のコイル装置に内挿している。このため、上記内視鏡挿入形状検出プローブは、その分だけ上記コイル装置の外径が大きくなってしまい、結果、プローブ外径が大きくなる。従って、上記内視鏡挿入形状検出プローブは、内蔵される内視鏡挿入部の外径も大きくしてしまうという問題があった。

加えて、上記内視鏡挿入形状検出プローブは、プローブ外径が大きくなると、内視鏡の他の内臓物との干渉が起き易くなり、これら内視鏡の他の内臓物の損傷を招くことになりかねないという問題があった。

【0 1 1 7】

30

(付記項 8 ～付記項 1 0)

上記従来の軟性内視鏡は、挿入部の湾曲部を上下左右方向へ湾曲させることに対して、長手軸方向への移動量が最小となる位置に上記内視鏡挿入形状検出プローブを配して構成していると、例えば、上記湾曲部が U P → R I G H T → D O W N → L E F T → U P のように連続的な動作による 3 6 0 ° 旋回をする場合に、上記内視鏡挿入形状検出プローブが上記湾曲部内で長手軸方向に沿って振られる。この場合、上記従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブの被覆チューブや、上記内視鏡挿入形状検出プローブの各コイル装置に接続されている信号線が破損してしまう虞れが生じる。

これに対して、他の従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブを長手軸方向に移動できるように上記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部を上記挿入部先端側に形成した取り付け穴に挿入して上記内視鏡挿入形状検出プローブを内蔵したものがあ

40

る。しかしながら、上記他の従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブを挿入部先端側に組付ける際に、上記取り付け穴から上記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部が抜け落ちてしまい、作業が煩雑である。

一方、これに対して、その他の従来の軟性内視鏡は、上記内視鏡挿入形状検出プローブの先端部と上記挿入部先端側の取り付け穴との内底部間にコイルばねを配して構成したものがあ

【0 1 1 8】

[付記の目的]

50

(付記項 6 及び付記項 7)

付記項 6 及び付記項 7 の目的は、外径が小さく安価で、且つ内視鏡の他の内臓物の耐久性を向上可能な内視鏡挿入形状検出プローブを供給することを目的とする。

【0119】

(付記項 8 ～付記項 10)

付記項 8 ～付記項 10 の目的は、湾曲部が 360° 旋回動作を行っても、内蔵される内視鏡挿入形状検出プローブが長手軸方向に振れることがなく、耐久性、組立性に優れた内視鏡を提供することを目的とする。

【0120】

[付記の効果]

10

(付記項 6)

付記項 6 の効果は、構成部品の点数を減らし、製造コストを削減できることに加え、コイル装置の外径を小さくし、内視鏡の他の内臓物への干渉が少なくなり、内視鏡の他の内臓物の耐久性が向上する内視鏡挿入形状検出プローブを実現できる。

【0121】

(付記項 7)

付記項 7 の効果は、付記項 6 の効果に加え、接点部での電流の短絡等が発生しない内視鏡挿入形状検出プローブを実現できる。

【0122】

(付記項 8)

20

付記項 8 の効果は、湾曲部が 360° 旋回動作を行っても、内蔵される内視鏡挿入形状検出プローブが長手軸方向に振れることがなく、耐久性、組立性に優れた内視鏡を実現できる。

【0123】

(付記項 9)

付記項 9 の効果は、付記項 8 の効果に加え、挿入部先端部を大きくすること無く、内視鏡挿入形状検出プローブの組み付けが可能な内視鏡を実現できる。

【0124】

(付記項 10)

付記項 10 の効果は、付記項 8 の効果に加え、挿入部先端部に内視鏡挿入形状検出プローブの組み付けが容易である内視鏡を実現できる。

30

【0125】

【発明の効果】

以上説明したように本発明によれば、湾曲部 360° 旋回動作を行っても、内蔵される内視鏡挿入形状検出プローブが長手軸方向に振れることがなく、耐久性、組立性に優れた内視鏡を実現できる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】本発明の第 1 の実施の形態を備えた内視鏡システムの全体構成を示す構成図

【図 2】図 1 の内視鏡の挿入部先端側の構造を示す断面図

【図 3】図 1 の内視鏡挿入部の断面図

40

【図 4】図 2 の内視鏡挿入部の先端部本体に内視鏡挿入形状検出プローブを取り付ける際の斜視図

【図 5】図 4 の内視鏡挿入形状検出プローブの構成断面図

【図 6】図 5 の内視鏡挿入形状検出プローブが最も曲げられた状態の各コイル装置を示す概略説明図

【図 7】図 2 の変形例を示す内視鏡の挿入部先端側の断面図

【図 8】図 7 の最先端の湾曲部に内視鏡挿入形状検出プローブを取り付ける際の斜視図

【図 9】本実施の形態における内視鏡挿入形状検出プローブを示す概略説明図

【図 10】図 9 の内視鏡挿入形状検出プローブの構成断面図

【図 11】図 10 の内視鏡挿入形状検出プローブが最も曲げられた状態の各コイル装置を

50

示す概略説明図

【図 1 2】図 1 0 の変形例を示す内視鏡挿入形状検出プローブの構成断面図

【図 1 3】内視鏡挿入形状検出プローブに保護シースを設けた際の概略説明図

【図 1 4】内視鏡装置の内視鏡及びビデオプロセッサ、内視鏡形状観測装置の信号処理装置との信号送受信の構成を示す説明図

【図 1 5】挿入部湾曲部を上下及び左右方向へ湾曲させた際の説明図

【図 1 6】本発明の第 2 の実施の形態の内視鏡挿入形状検出プローブを示す構成断面図

【図 1 7】図 1 6 の変形例を示す内視鏡挿入形状検出プローブの構成断面図

【図 1 8】本発明の第 3 の実施の形態の内視鏡挿入形状検出プローブに用いられる信号伝達線の構成を示す斜視図

10

【図 1 9】内視鏡挿入形状検出プローブに用いられるコイル装置を示す斜視図

【図 2 0】図 1 9 のコイル装置を信号伝達線に接続する際の斜視図

【図 2 1】図 2 0 の導電体の接点を信号伝達線の接点形成部に接続する際の説明図

【図 2 2】本発明の第 4 の実施の形態の内視鏡挿入形状検出プローブを備えた内視鏡挿入部の断面図

【図 2 3】図 2 2 の内視鏡挿入形状検出プローブを他の内蔵物と固定保持部材で接続固定している際の説明図

【図 2 4】内視鏡挿入形状検出プローブに固定保持部材にて補填コイルユニットを接続固定している際の概略説明図

【図 2 5】図 2 4 の補填コイルユニットを他の内臓物に接続固定している際の概略説明図

20

【図 2 6】様々な長さの挿入部を有する内視鏡及びこの内視鏡に対応可能な内視鏡挿入形状検出プローブを示す説明図

【図 2 7】従来の内視鏡挿入形状検出プローブが最も曲げられた状態の各コイル装置を示す概略説明図

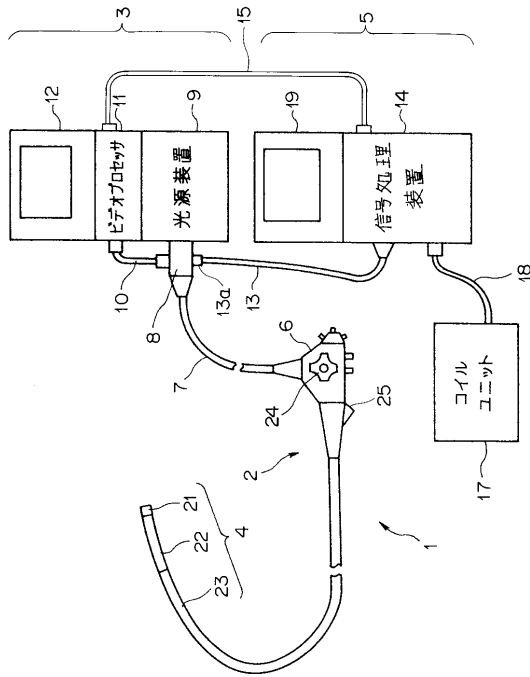
【符号の説明】

- 1 …内視鏡システム
- 2 …内視鏡
- 3 …内視鏡装置
- 4 …挿入部
- 5 …内視鏡形状観測装置
- 6 …操作部
- 1 4 …信号処理装置
- 1 6 …内視鏡挿入形状検出プローブ
- 1 7 …コイルユニット
- 2 1 …先端部
- 2 2 …湾曲部
- 5 5 …芯線
- 5 7 …コイル装置
- 5 8 …信号線
- 5 9 …外装チューブ
- 7 1 …湾曲部側コイル装置
- 7 2 …軟性部側コイル装置

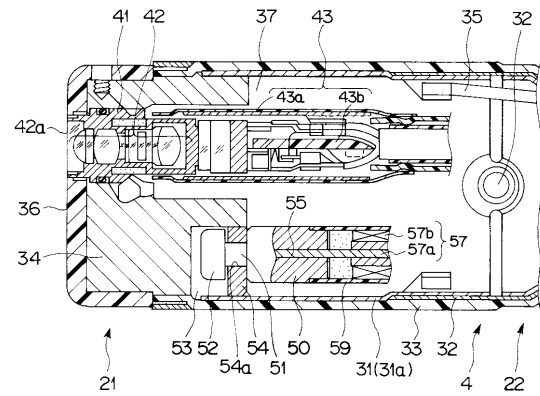
30

40

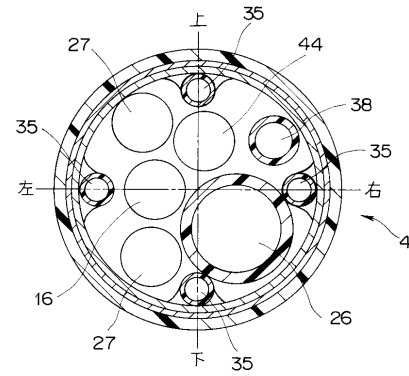
【図 1】



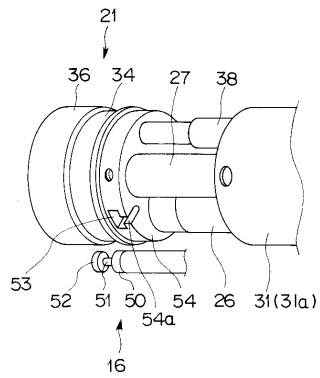
【図 2】



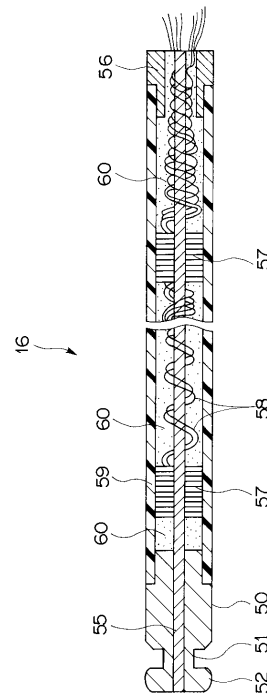
【図 3】



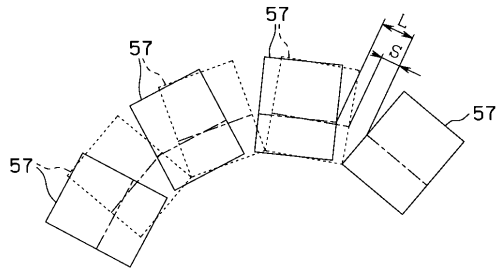
【図 4】



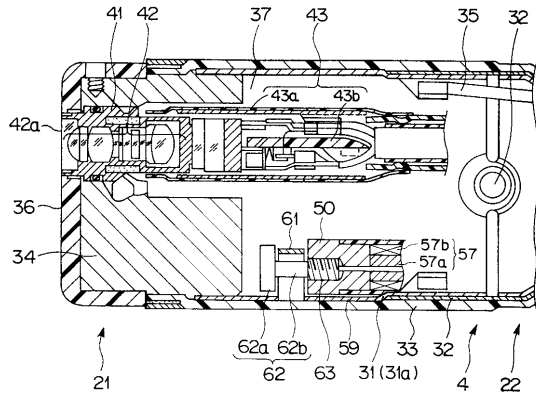
【図 5】



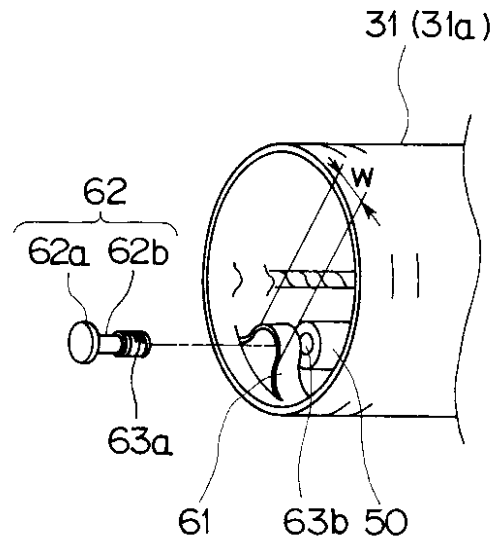
【図 6】



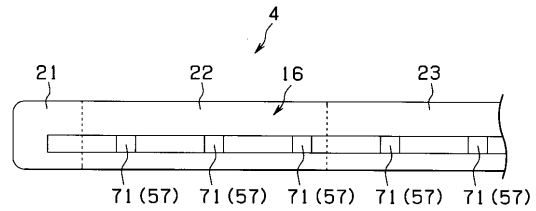
【図 7】



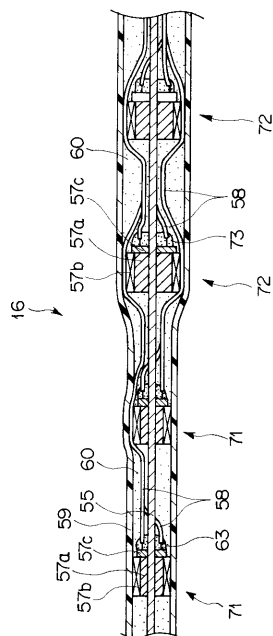
【図 8】



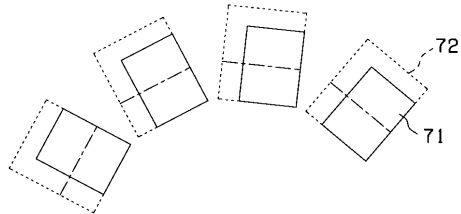
【図 9】



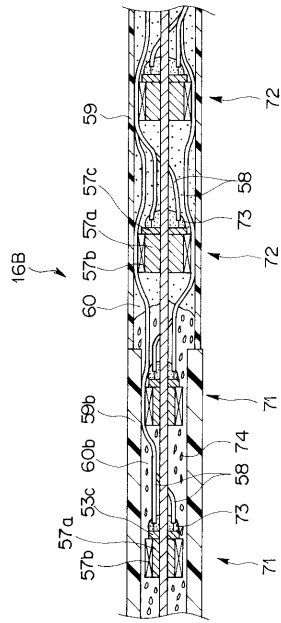
【図 10】



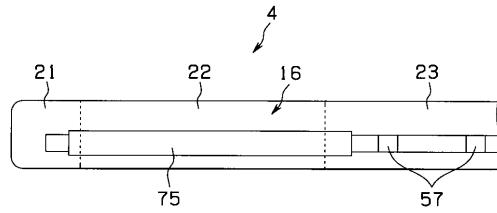
【図 11】



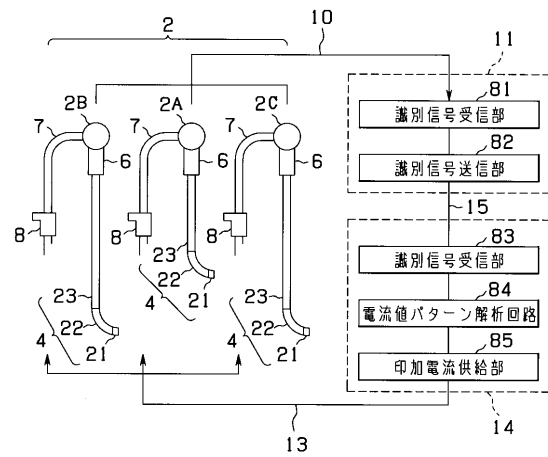
【図 1 2】



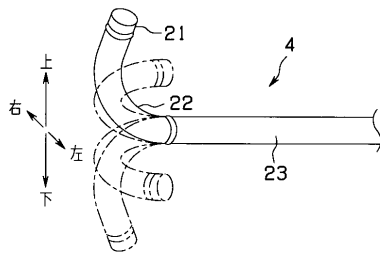
【図 1 3】



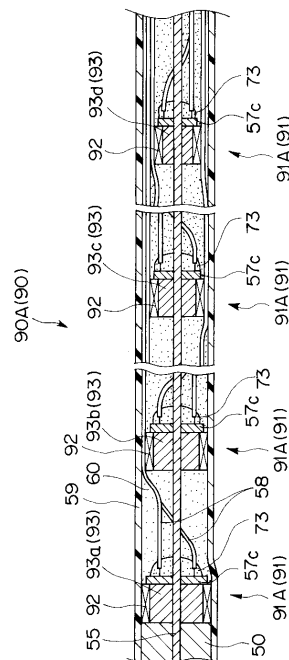
【図 14】



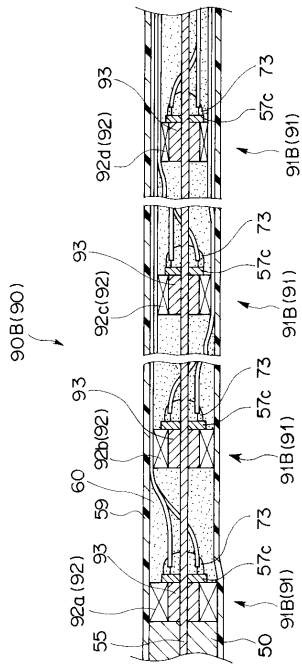
【図 15】



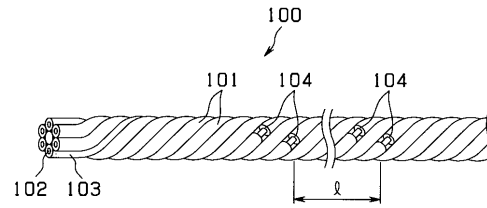
【図 16】



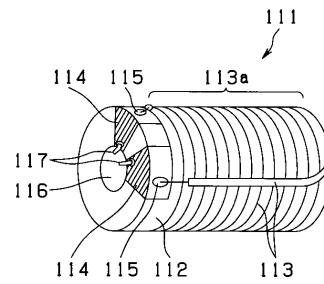
【図 17】



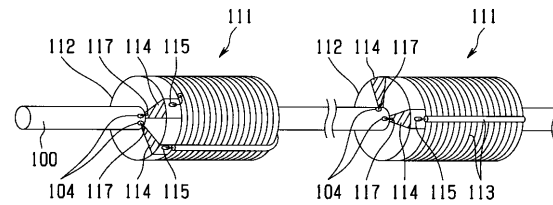
【図 18】



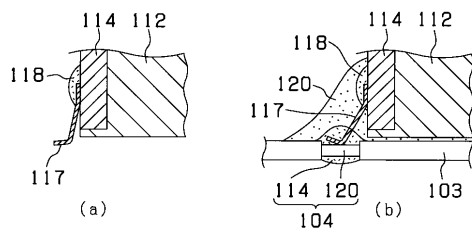
【図 19】



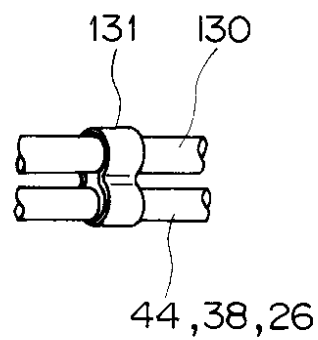
【図 20】



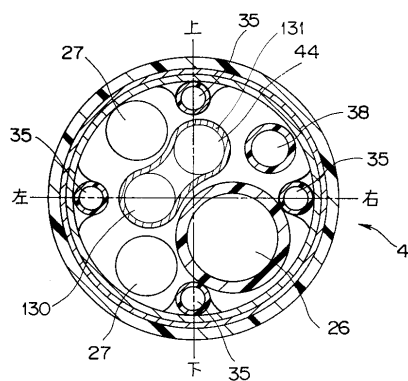
【図 21】



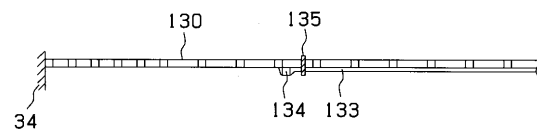
【図 23】



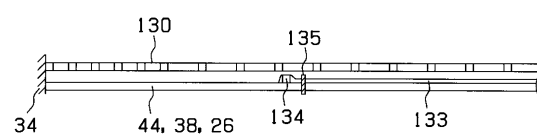
【図 22】



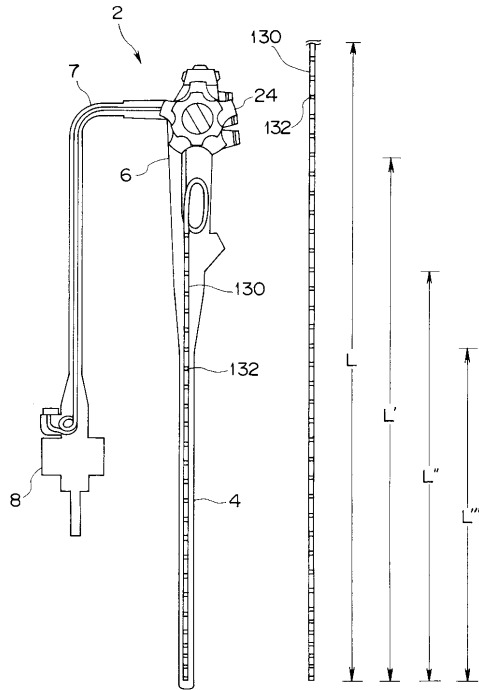
【図 24】



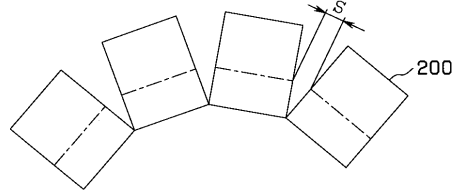
【図 25】



【図 26】



【図 27】



フロントページの続き

- (72)発明者 渡辺 厚
東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オリパス光学工業株式会社内
- (72)発明者 中辻 多恵
東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オリパス光学工業株式会社内
- (72)発明者 佐藤 道雄
東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オリパス光学工業株式会社内

審査官 東 治企

- (56)参考文献 特開2000-354582 (JP, A)
特開平07-111969 (JP, A)
特開2000-342514 (JP, A)
特開平10-075929 (JP, A)
特開平03-295530 (JP, A)

(58)調査した分野(Int.Cl., DB名)

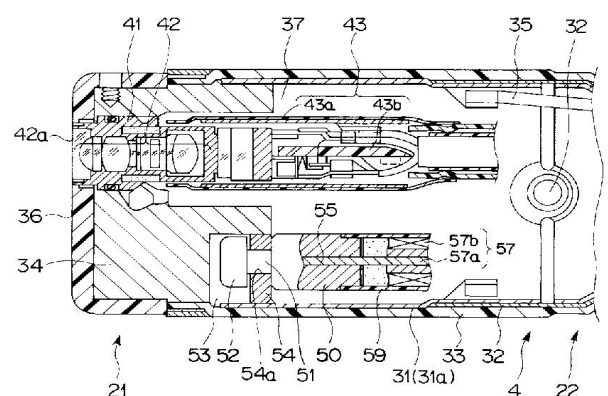
A61B 1/00
G02B 23/24

专利名称(译)	内视镜		
公开(公告)号	JP4503891B2	公开(公告)日	2010-07-14
申请号	JP2001244477	申请日	2001-08-10
[标]申请(专利权)人(译)	奥林巴斯株式会社		
申请(专利权)人(译)	オリンパス光学工業株式会社		
当前申请(专利权)人(译)	奥林巴斯公司		
[标]发明人	木村英伸 伊藤秀雄 宫城隆康 渡辺厚 中辻多惠 佐藤道雄		
发明人	木村 英伸 伊藤 秀雄 宫城 隆康 渡辺 厚 中辻 多惠 佐藤 道雄		
IPC分类号	A61B1/00 G02B23/24		
FI分类号	A61B1/00.300.D G02B23/24.A A61B1/00.550 A61B1/00.552		
F-TERM分类号	2H040/BA00 2H040/BA21 2H040/DA11 2H040/DA17 2H040/DA51 4C061/AA04 4C061/AA29 4C061/BB02 4C061/CC06 4C061/DD03 4C061/HH51 4C061/JJ17 4C161/AA04 4C161/AA29 4C161/BB02 4C161/CC06 4C161/DD03 4C161/HH51 4C161/HH55 4C161/JJ17		
代理人(译)	伊藤 进		
其他公开文献	JP2003052611A5 JP2003052611A		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

要解决的问题：通过在弯曲操作期间减少与内窥镜插入部分的其他内部器官的干扰来降低耐久性，而不降低估计内窥镜的插入部分的弯曲部分的位置的精度，从而提高了内窥镜插入形状检测探头的耐用性。 解决方案：内窥镜插入形状检测探头16被配置为包括用于产生磁场或用于检测用于检测内窥镜插入部分的插入位置的磁场的线圈装置。探头16通过设置位于内窥镜插入部分的弯曲部分处的两种类型的弯曲部分侧线圈装置71和位于除弯曲部分之外的位置处的软部分侧线圈装置72而构造。弯曲部侧线圈装置71的外径形成为小于软质部侧线圈装置72的外径。

【图2】



【图3】